

Warszawa, 20.11.2023 r.

Na podstawie § 49 ust. 3 pkt 1 Statutu PW w związku z § 1 uchwały nr 18/L/2020 Senatu PW z dnia 23 września 2020 r. w sprawie wyboru członków Rady Naukowej Dyscypliny Inżynieria Mechaniczna Politechniki Warszawskiej na kadencję 2020-2024 oraz art. 179 ustawy z dnia 3 lipca 2018 r. - Przepisy wprowadzające ustawę - Prawo o szkolnictwie wyższym i nauce (Dz. U. poz. 1669, z późn.zm.) uprzejmie zawiadamiam, że

dnia 06.12.2023 r. o godz. 9:00

odbędzie się w trybie zdalnym publiczna obrona rozprawy doktorskiej w ramach dyscypliny budowa i eksploatacja maszyn (mieszczącej się w dyscyplinie: inżynieria mechaniczna wg. nowej klasyfikacji)

mgr inż. Pawła Liberadzkiego

pt.: „Wielokierunkowy system do pomiaru geometrii ciała człowieka w ruchu z zastosowaniem metody z oświetleniem strukturalnym ”

Promotorem doktoranta jest prof. dr hab. inż. Robert Sitnik z Wydziału Mechatroniki PW

Recenzentami rozprawy są:

- 1. dr hab. inż. Jacek Reiner, prof. uczelni z Wydziału Mechanicznego Politechniki Wrocławskiej**
- 2. prof. dr hab. inż. Krzysztof Walczak z Katedry Technologii Informatycznych Uniwersytetu Ekonomicznego w Poznaniu**

Z wymienioną rozprawą doktorską można zapoznać się w Bibliotece Głównej Politechniki Warszawskiej (Warszawa, Pl. Politechniki 1) oraz w Bibliotece Wydziału Mechatroniki Politechniki Warszawskiej (Warszawa, ul. św. Andrzeja Boboli 8, p. 335). Streszczenie pracy, recenzje oraz informacje dotyczące przewodu doktorskiego zostały zamieszczone zgodnie z przepisami na stronie BIP PW.

Uczestnictwo zdalne w obronie będzie możliwe poprzez zalogowanie się do grupy na platformie MS Teams. Dane do logowania do uczestnictwa w publicznej obronie będą udostępnione po wcześniejszej rejestracji, poprzez mailowe zgłoszenie chęci uczestnictwa na adres: anna.pakula@pw.edu.pl Zgłoszenia uczestnictwa będą przyjmowane do **dnia 05.12.2023**

Sekretarz RND IM PW



Prof. dr hab. inż. Tomasz Chmielewski

Politechnika
Warszawska

ul. św. A. Boboli 8
02-525 Warszawa
tel.: 48 22 23 85 89